

TRANSFORMER

Dubbelsidig Laplacetransform $X_{II}(s) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-st} dt$

Konvergensområde (ROC, Region of Convergence) Mängden komplexa tal s så integralen konvergerar.

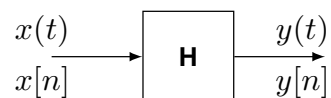


Enkelsidig Laplacetransform $X_I(s) = \int_0^{\infty} x(t)e^{-st} dt$

Fouriertransform $X(f) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-j2\pi ft} dt$

Samband Fourier \leftrightarrow dubbelsidig Laplace: $X(f) = X_{II}(s) \Big|_{s=j2\pi f}$.

TRANSFORMER OCH FALTNING



Om $y(t) = x(t) * h(t)$ och respektive transform är definierade, så gäller

- $Y_{II}(s) = X_{II}(s)H_{II}(s)$
- $Y_I(s) = X_I(s)H_I(s)$ (för kausala system och signaler)
- $Y(f) = X(f)H(f)$



$H_{II}(s)$ kallas **Överföringsfunktion**

$H(f)$ kallas **Frekvensfunktion**

RATIONELLA ÖVERFÖRINGSFUNKTIONER

$$H_{II}(s) = \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{b_0 + b_1s + \dots + b_Ms^M}{a_0 + a_1s + \dots + a_Ns^N}$$
$$\iff$$



$$a_0y(t) + a_1\frac{\partial}{\partial t}y(t) + \dots + a_N\frac{\partial^N}{\partial t^N}y(t) = b_0x(t) + b_1\frac{\partial}{\partial t}x(t) + \dots + b_M\frac{\partial^M}{\partial t^M}x(t)$$

○ **Nollställen** till $H_{II}(s)$: rötterna till $B(s) = 0$

× **Poler** till $H_{II}(s)$: rötterna till $A(s) = 0$

IMPULSSVAR OCH SYSTEMEGENSKAPER

- Ett LTI-system är BIBO-stabilt om och endast om

$$\left\{ \begin{array}{l} \int_{-\infty}^{\infty} |h(t)| dt \text{ är ändlig} \\ \sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n]| \text{ är ändlig} \end{array} \right.$$



- Ett LTI-system är kausalt om och endast om

$$\left\{ \begin{array}{l} h(t) = 0 \text{ för alla } t < 0 \\ h[n] = 0 \text{ för alla } n < 0 \end{array} \right.$$

KONVERGENSOMRÅDEN OCH SYSTEMEGENSKAPER

- Om $H(s)$ rationell och systemet kausalt, är konvergensområdet till höger om alla poler, och antalet poler minst lika många som antalet nollställen.
- Ett LTI-system är BIBO-stabilt om och endast om imaginära axeln ingår i konvergensområdet \implies frekvensfunktionen $H(f) = \mathcal{F}\{h(t)\}$ är väldefinierad.
- Kausala system med rationell överföringsfunktion är BIBO-stabila om och endast om alla poler i vänster halvplan, dvs $\text{Re}[s_p] < 0$.



SINUS – IN SINUS – UT

$$\begin{array}{l} x(t) = \cos(2\pi f_0 t) \\ x(t) = e^{j2\pi f_0 t} \end{array} \rightarrow \boxed{H(f)} \rightarrow \begin{array}{l} y(t) = A_H \cos(2\pi f_0 t + \varphi_H) \\ y(t) = H(f_0) e^{j2\pi f_0 t} \\ = A_H e^{j(2\pi f_0 t + \varphi_H)} \end{array}$$



Förstärkning $A_H = |H(f_0)|$

Fasförskjutning $\varphi_H = \angle\{H(f_0)\}$

Specialfall, konstant signal ($f = 0$): $x(t) = C \implies y(t) = H(0)C$