

## Inlämningsuppgift 2. Burgers ekvation

Många fysikaliska principer, exempelvis massans bevarande i ett flöde, kan uttryckas som hyperboliska konserveringslagar på formen

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} f(u) = 0, \quad (1)$$

där  $f(u)$  är flödet. I denna uppgift betraktar vi två flöden:

*Linjär advektion:*  $f(u) = cu$ , där  $c$  är en konstant.

*Burgers ekvation:*  $f(u) = \frac{1}{2}u^2$ .

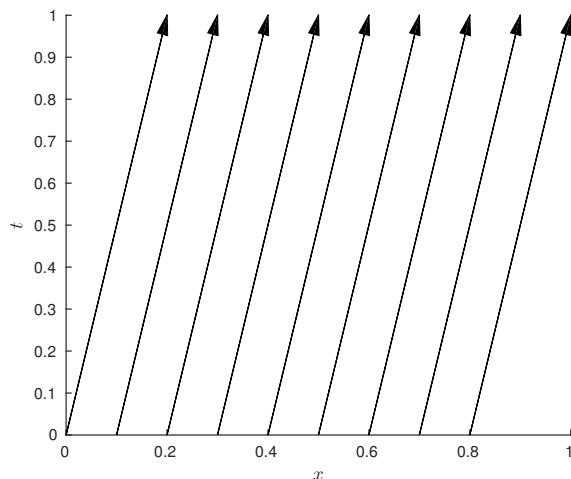
Lösningens beteende kan analyseras med hjälp av så kallade karakteristikor. Om vi ansätter en lösning på formen  $u(t, x(t))$ , så erhåller vi

$$\frac{du}{dt} = \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{dx}{dt} \frac{\partial u}{\partial x}. \quad (2)$$

Låt nu  $\frac{dx}{dt} = f'(u)$ . Då har vi att

$$\begin{aligned} \frac{du}{dt} &= \frac{\partial u}{\partial t} + f'(u) \frac{\partial u}{\partial x} = 0, \\ \frac{dx}{dt} &= f'(u), \end{aligned}$$

där vi i den första ekvationen nyttjat konserveringslagen (1). *Notera!*  $u$  är konstant på karakteristikorna, som är kurvor i  $(x, t)$ -planet som bestäms av  $\frac{dx}{dt} = f'(u)$ .



Figur 1: Karakteristikor för advektionsekvationen med  $c = 0.2$ .

*Exempel:* För advektionsekvationen erhåller vi

$$\begin{aligned}\frac{du}{dt} &= 0, \\ \frac{dx}{dt} &= c,\end{aligned}$$

som har lösningen

$$\begin{aligned}u &= u_0, \\ x &= x_0 + ct.\end{aligned}$$

Om vårt begynnelsevillkor ges av  $u(0, x(0)) = u_0(x(0))$  får vi alltså  $u(t, x) = u_0(x_0) = u_0(x - ct)$ . Den konstanta lösningen färdas alltså i  $(x, t)$ -planet längs med linjerna  $x = x_0 + ct$ . Se figur 1.

För att lösa ekvationen numeriskt på ett område  $x \in [-1, 1]$  diskretiserar vi först i  $x$  genom att införa  $x_i = -1 + (i - 1)h$ ,  $i = 1, \dots, n$ , där  $h = \frac{2}{n-1}$ . Därefter använder vi finita differensapproximationen

$$\frac{\partial u}{\partial x}(x_i) \approx \frac{1}{2h}(u_{i+1} - u_{i-1}) + \mathcal{O}(h^2) \quad (3)$$

tillsammans med lämpliga randvillkor. *Notera!* Randvillkor får endast sättas vid ränder där karakteristika kommer in i beräkningsområdet, d v s vid  $x = -1$  om  $c > 0$  för advektionsekvationen. Vid andra ränder kan man använda enkelsidiga differenser, exempelvis

$$\frac{\partial u}{\partial x}(x_i) \approx \begin{cases} \frac{1}{h}(u_i - u_{i-1}) + \mathcal{O}(h), \\ \frac{1}{h}(-u_i + u_{i+1}) + \mathcal{O}(h). \end{cases} \quad (4)$$

Låt nu  $c = 1$  och randvillkoret vara  $\frac{\partial u}{\partial t}(x_1) = 0$ . Då kan den semidiskreta advektionsekvationen skrivas som

$$\frac{\partial u_i}{\partial t} = \begin{cases} 0, & i = 1 \\ -\frac{1}{2h}(u_{i+1} - u_{i-1}), & i = 2, \dots, n-1 \\ -\frac{1}{h}(u_i - u_{i-1}), & i = n. \end{cases} \quad (5)$$

Detta är ett system av ODE:er som kan lösas med hjälp av MATLAB:s inbyggda ODE-lösare `ode45`.

**U1.** Implementera finita differensmetoden för advektionsekvationen som ges av ekvation (5) i MATLAB, och lös för  $t \in [0, 0.25]$  med begynnelsevillkoret

$$u_0(x) = \begin{cases} \frac{1}{2}(1 + \cos(2\pi x))^2, & |x| \leq 0.5 \\ 0, & \text{annars.} \end{cases} \quad (6)$$

Verifiera att det till belopp maximala felet vid  $t = 0.25$  beter sig som  $Ch^2$ , där  $C$  är en konstant. *Tips:*

- Högerledet i (5) kan skrivas som en matris-vektor multiplikation  $-D\mathbf{u}$  där

$$D = \frac{1}{h} \begin{bmatrix} 0 & & & \dots & & & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 & & \dots & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & & \dots & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & & \dots & & 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}.$$

- Matrisen  $D$  kan enkelt skapas genom att använda kommandot `spdiags` och sedan korrigera första och sista raden. Från `help spdiags` (se särskilt `Example`-delen):

```
A = spdiags(B,d,m,n) creates an m-by-n sparse matrix from the
    columns of B and places them along the diagonals specified by d.
```

```
Roughly, A, B and d are related by
    for k = 1:p
        B(:,k) = diag(A,d(k))
    end
```

Example: These commands generate a sparse tridiagonal representation of the classic second difference operator on  $n$  points.

```
e = ones(n,1);
A = spdiags([e -2*e e], -1:1, n, n)
```

- Om felet är  $\mathcal{O}(h^2)$ , hur bör det bete sig vid successiva halveringar av  $h$ ? Prova exempelvis med  $n = 41, 81, 161$ .

**U2.** Använd metoden med karakteristikor för att härleda analytiska lösningen till Burgers ekvation för  $u_0(x) = x$ . *Tips:* Karakteristikorna är återigen räta linjer i  $(x, t)$ -planet, men deras lutning beror nu av  $u_0$ .

**U3.** Var och vilka randvillkor krävs om du vill lösa Burgers ekvation på  $x \in [-1, 1]$  med begynnelsevillkoret från **U2**? Lös detta problem numeriskt för något intervall  $t \in [0, T]$  och verifiera din lösning. *Tips:*

- Hur ser karakteristikorna ut vid  $x = -1$  och  $x = 1$ ?
- Om  $D$  är matrisen från **U1** (ev. modifierad med lämpliga randvillkor), kan man skriva högerledet följande två sätt:

```
rhs = @(t,u) -u.*(D*u);      % Alternativ 1
rhs = @(t,u) -0.5*(D*u.^2); % Alternativ 2
```

Vilken av varianterna ger bäst resultat?

- För att åskådliggöra lösningen kan man använda `mesh`. Om  $[t, U]$  är dina utvariabler från `ode45` och vektorn  $\mathbf{x}$  är diskretisering av  $x$ , ritar `mesh(x,t,U)` upp en yta som beskriver lösningen i  $(x, t)$ -planet.

**U4.** Lös nu Burgers ekvation med begynnelsevillkoret från ekvation (6) för  $t \in [0, 0.25]$ . Beskriv vad som händer. Kan du förklara beteendet utifrån metoden med karakteristikor? Blir det någon skillnaden beroende på vilken av de två varianterna ovan för att uttrycka högerledet du använder?

**U5.** För att erhålla en klassisk lösning kan man införa artificiell viskositet genom att addera

$$\delta(h) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \tag{7}$$

till högerledet. Denna term kan vi diskretisera med

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x_i) \approx \begin{cases} \frac{1}{h^2}(u_i - 2u_{i+1} + u_{i+2}) + \mathcal{O}(h), & i = 1 \\ \frac{1}{h^2}(u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}) + \mathcal{O}(h^2), & i = 2, \dots, n-1 \\ \frac{1}{h^2}(u_{i-2} - 2u_{i-1} + u_i) + \mathcal{O}(h), & i = n. \end{cases}$$

Om man låter  $\delta(h) \rightarrow 0$  när  $h \rightarrow 0$  erhålls den korrekta lösningen till ursprungsproblemet i denna gräns. Låt  $\delta(h) = \gamma h$  och bestäm experimentellt ett värde på  $\gamma$  så att lösningen betar sig snällt men behåller en skarp lutning. *Tips:*  $\gamma \in [0.1, 2]$ .